



## Prensas y Carrocerías

### Sistema de error proofing para la correcta identificación de rack transportado por AGV

#### NT149 (proyecto realizado en colaboración con CLEM)

Pese a los sistemas de seguimiento y control, existe la posibilidad de que los AGVs que transportan las puertas delanteras y traseras del Kuga lleguen a la estación de Ensamblaje con la carga equivocada o bien que lleguen vacíos.

Para ello, se instaló un circuito alternativo llamado “Balneario” en el que, cuando el operario detectaba este tipo de error, redirigiría manualmente el AGV equivocado al Balneario para así poder continuar produciendo con el resto de AGVs.

El objetivo de este proyecto ha consistido en conseguir que la cámara de visión detecte automáticamente si la carga que lleva el AGV es la correcta y, en caso contrario, que el sistema avise para realizar las acciones oportunas.

Para ello, el sistema comparará la fotografía que tome de la carga con la ruta que lleva el AGV.

Si coinciden, la carga es correcta. Si no, el nuevo sistema redirigirá automáticamente el AGV a la ruta correcta, evitando la interacción humana y los paros de línea debido a las equivocaciones de la carga.

El principal riesgo tecnológico de esta actuación radicaba en que la solución debía ser capaz de analizar todas las situaciones de error que se pudieran dar con las cargas de AGVs, dadas las múltiples posibilidades de fallo que existen y computar la lógica para detectarlas.

También era crítico para la validación, analizar y estudiar cuál era la mejor ubicación, posición y altura para la instalación de la cámara.

El proyecto está en ejecución y el resultado previsto es eliminar el 100% de fallos en caso de carga errónea.



[+info en el stand](#)

Con la financiación de:



**GENERALITAT  
VALENCIANA**

Conselleria de Innovación,  
Industria, Comercio y Turismo