



Prensas y Carrocerías

Estudio de viabilidad para instalación de servopinzas en robots KRC2

NT094 (proyecto realizado en colaboración con ICEMI)

Hasta el momento, sólo era posible tener instaladas servopinzas de soldadura en robots KRC4 (comunicación Ethernet). De esta manera, en las líneas de fabricación del modelo Kuga, al ser más antiguas, utilizaban robots KRC2 y sólo se podía trabajar con pinzas neumáticas.

Las servopinzas ofrecen una precisión de soldadura mucho mayor que las pinzas neumáticas, por lo que la calidad aumenta, la mantenibilidad se reduce y los costes derivados son mucho menores.

El objetivo del estudio era investigar la posibilidad de utilizar las servopinzas en líneas de producción del Kuga con robots KRC2.

El principal reto tecnológico radicaba en las diferentes tecnologías de comunicación entre ambos sistemas: Servopinzas con Ethernet IP y robots KRC2 con Interbus.

Si el estudio de viabilidad resultara positivo, con una solución técnica económicamente viable, se propondría reemplazar las pinzas neumáticas de las líneas Kuga más críticas en cuanto a soldadura, con el objetivo de aumentar la calidad de soldadura y reducir averías, tareas y costes de mantenimiento.

Se están analizando las conclusiones del estudio preliminar.