



Pinturas

Sistema de Monitorización para el mantenimiento de los robots en cabinas

NT057

Cuando en el proceso de pintura se modificaba una señal del robot, no quedaba reflejado en ningún sitio y muchas veces se dejaban señales puenteadas sin apuntarse en los sistemas de registro y seguimiento.

La modificación de un parámetro y la no resolución del error en un breve período de tiempo puede influir en la calidad de pintado y en averías más complicadas.

Las señales se modifican para dar más tolerancia a los robots y poder continuar pintando en producción con el fin de, finalmente, reparar el robot cuando haya un espacio o ventana de tiempo disponible para realizar el mantenimiento.

El objetivo de este proyecto ha sido desarrollar un sistema que permita visualizar el estado de cada señal de cada robot de pintado, resaltando cuáles están fuera del valor estándar y, cuando se modifique una señal,

dar un aviso y crear una orden de mantenimiento.

El sistema se desarrolla mediante lenguaje R en el servidor Anubis, que activará un proceso de revisión de variables de los robots y detectará cambios. De esta forma, cuando se modifica una variable ya no hay que esperar que el operario abra la orden de mantenimiento para conocer el detalle.

Los riesgos tecnológicos del proyecto han sido la lectura de archivos en robots y la actualización e interpretación de los datos.

Gracias a la ejecución con éxito de este proyecto, se va a poder desarrollar un programa robusto, que pueda acceder hasta los robots, lea las variables, las interprete y las muestre en pantalla para la toma inteligente de decisiones.



[+info en el stand](#)

Con la financiación de:



**GENERALITAT
VALENCIANA**

Conselleria de Innovación,
Industria, Comercio y Turismo