



## Motores

### Automatización del montaje de la polea de la bomba de agua con robots colaborativos

#### NT203

En la operación 1585 (puesto manual) un operario monta la polea de la bomba de agua.

Al ser un puesto manual, no se disponía de trazabilidad del montaje de la bomba, y por tanto, el proceso era susceptible de ser mejorado.

Se decidió, por tanto, investigar si la tecnología de robots colaborativos permitía realizar esta operación de forma automatizada.

Para ello, se ha trabajado en el estudio de posibles soluciones y en el diseño de una nueva estación con un robot colaborativo.

Una vez finalizado el diseño, se han realizado pruebas con el prototipo para validar su funcionalidad en condiciones de operación.

Como principales resultados alcanzados se ha conseguido:

- un prototipo de estación colaborativa que tiene capacidad de montar la bomba de agua con tres tornillos sobre el motor
- un nuevo sistema de suministro de poleas a la estación que permite llenarla de forma rápida y sencilla